

Beschreibung TM StepDrive 1x24..48V/5A Demo Projekt

1. Allgemein:

Das Demo Projekt ist für TIA Portal ab Version 15 verfügbar. Es setzt die erfolgreiche Installation des HSP 0191 (TM StepDrive) voraus.

Die Hardware Konfiguration besteht aus einer CPU1512, dem TM StepDrive und einem TM-Count. Auch beinhaltet das Projekt vier Bausteine, die zur Kommunikation mit dem TM StepDrive dienen.

2. Die verwendeten Bausteine:

- RD_Async:
Liest die Parameter des DS128 ein (siehe TM StepDrive Manual, Kapitel 12).
- RD_Synchron:
Liest die Rückmeldeschnittstelle des Moduls ein (siehe TM StepDrive Manual, Kapitel 13.2).
- WR_Async:
Schreibt die Parameter des DS128.
- WR_Synchron:
Schreibt Daten über die Steuerschnittstelle des Moduls (siehe TM StepDrive Manual, Kapitel 13.1).
- Main (OB1):
Ablaufprogramm
- Datenbausteine DB1, DB2, DB3 und DB4
Instanz DB des jeweiligen FB
- Datenbaustein DB5
Global-DB: beinhaltet Variablen zum Steuern des Demo Programms.

3. Beobachtungstabellen:

- TM StepDrive:
Bildet zum Großteil die Steuer-/Rückmeldeschnittstelle ab. Hier wird der Status des TM StepDrive angezeigt.
- Steuerdaten:
Steuert die Funktionen des Ablaufprogramms.

4. Starten einer Fahrt:

Um eine Fahrt zu starten, müssen die Variablen DBMode und DBSteuerwert mit gültigen Werten beschrieben werden. Um z.B. eine relative Fahrt mit zwei Umdrehungen zu starten, muss im DBMode der Wert 2 eingetragen werden und im DBSteuerwert der Wert 3200. Nun kann durch Steuern des Flags DBStart auf TRUE die Fahrt gestartet werden.

Description TM StepDrive 1x24..48V/5A Demo Project

1. General:

The Demo Project is available for TIA Portal from version 15. It requires the successful installation of the HSP 0191 (TM StepDrive).

The hardware configuration consists of a CPU1512, the TM StepDrive and a TM-Count. The project also contains four blocks for communication with the TM StepDrive.

2. The blocks used:

- RD_Async:
Reads the parameters of the DS128 (see TM StepDrive manual, chapter 12).
- RD_Synchron:
Reads the feedback interface of the module (see TM StepDrive manual, chapter 13.2).
- WR_Async:
Writes the parameter of the DS128.
- WR_Synchron:
Writes data via the control interface of the module (see TM StepDrive manual, chapter 13.1).
- Main (OB1):
Sequence program
- Data blocks DB1, DB2, DB3 and DB4
Instance DB of the respective FB
- Data block DB5
Global DB: contains variables to control the demo program.

3. Observation tables:

- TM StepDrive:
Mostly maps the control/feedback interface. The status of the TM StepDrive is displayed here.
- Control data:
Controls the functions of the sequence program.

4. Start of a drive:

To start a run, the variables DBMode and DBSteuerwert must be written with valid values. For example, to start a relative drive with two revolutions, the value 2 must be entered in the DBMode and the value 3200 in the DBS control value.

Now, the trip can be started by controlling the flag DBStart to TRUE.